

Cell/B.E. Computer Vision Robot Soccer

Mein Praxissemester bei der IBM

markus schnalke <meillo@marmaro.de>



Engagement für den Erfolg jedes Kunden

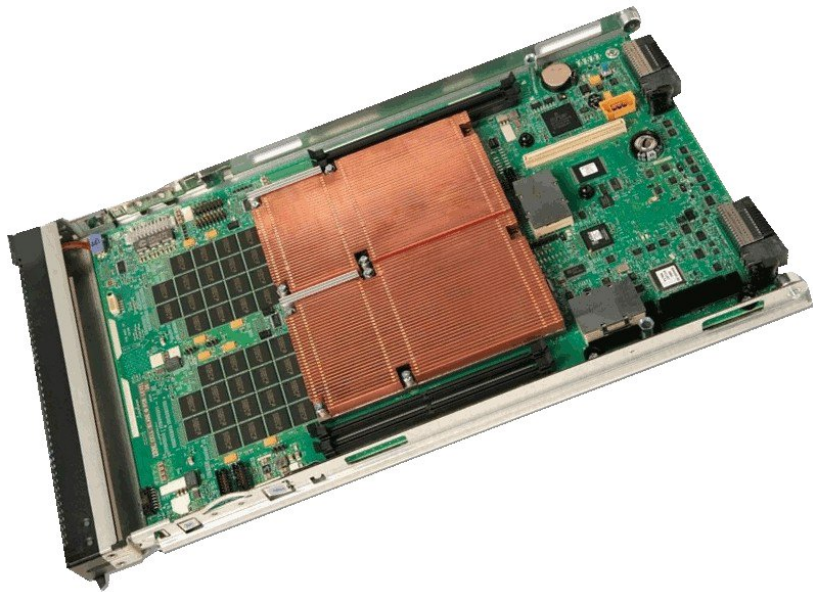
Innovationen, die etwas bedeuten -
für unser Unternehmen und für die Welt

Vertrauen und persönliche Verantwortung in allen Beziehungen



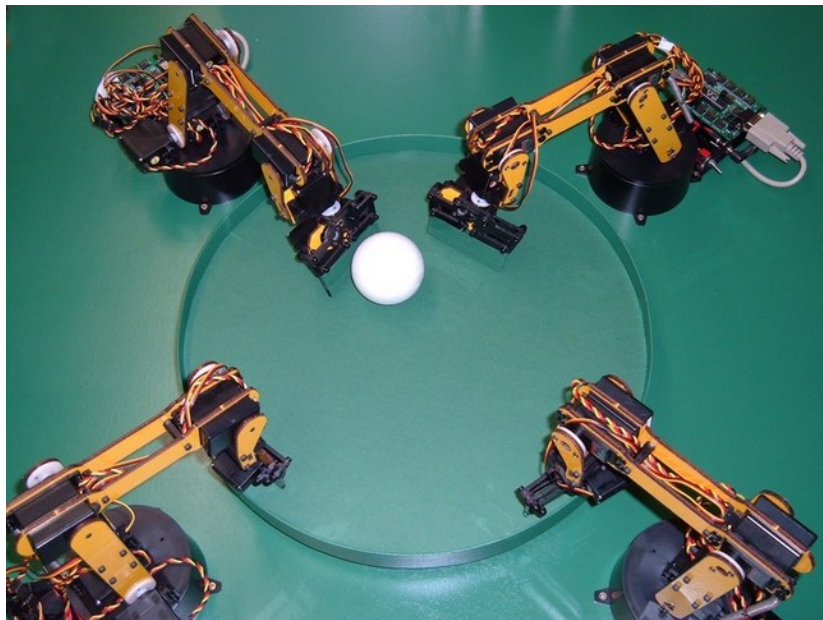
Cell/B.E. Computer Vision Robot Soccer

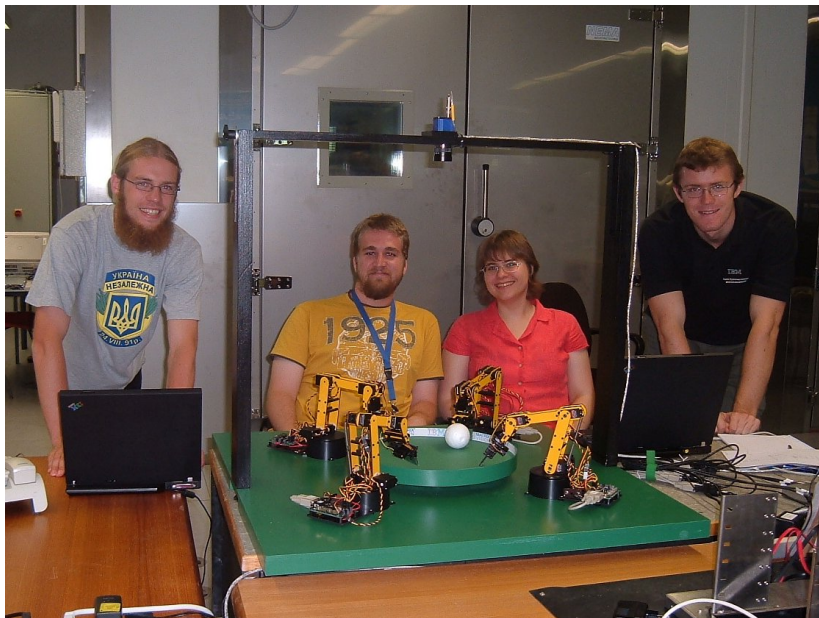
Ein Showcase











Kollisionskontrolle

- ▶ Einstiegsaufgabe
- ▶ mit Kollisionszonen
- ▶ “brute-force” Algorithmus

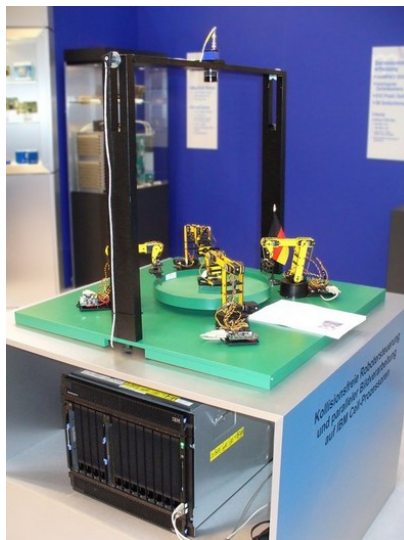
Visualisierung

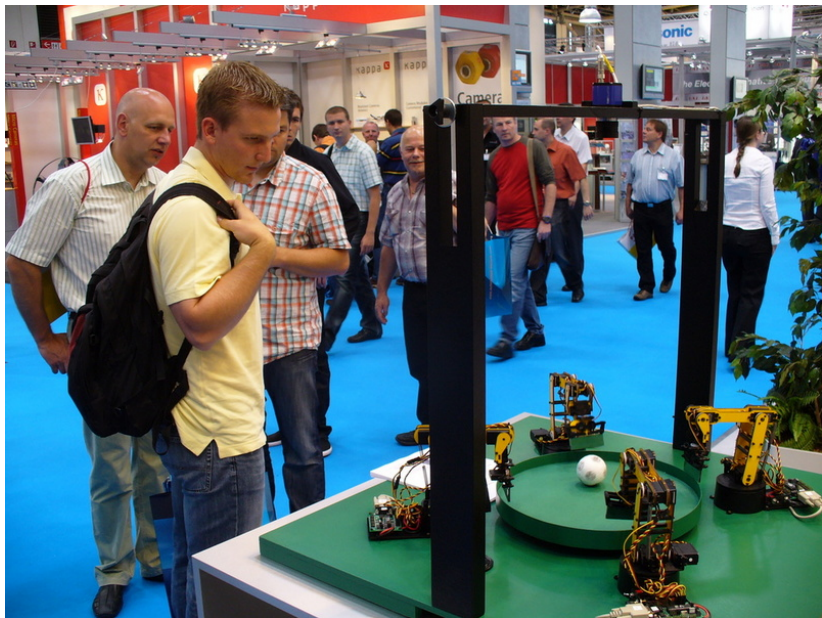
- ▶ eigene Idee
- ▶ SVG-Bilder → animiertes GIF → AVI-Film

Intelligenz

- ▶ die Spiellogik
- ▶ bei Null begonnen
- ▶ mehrfach redesigned
- ▶ viel testen notwendig









DEVELOPERS CONFERENCE









20.08.2008 09:01

[« Vorige](#) | [Nächste »](#)

IBM will KI- und Physikberechnungen auf Online-Server verlagern



IBMs Studentenprojekt SpeedTeam steuert mit dem Blade-Server Fußballroboter per Kamera.

IBMs Blade-Server [QS22/QS21](#) und Sonys Playstation 3 haben eines gemeinsam: den Cell-Prozessor. Mit seinen 8 SPU's ist er zwar nicht gerade einfach zu programmieren, dafür kann er rasend schnell parallel rechnen. Auf der [GDC08](#) in Leipzig demonstrierten Jochen Roth und Steffen Hees vom

Games Convention 2008



Service

[An- und Abreise](#)

[Unterkunft](#)

[Messegelände](#)

[Fachbesucher](#)

[Leipzig](#)

[Bilderstrecke](#)

[Aussteller-Verzeichnis](#)

[Survivalguide](#)

Highlights

[Vorschau](#)

[Konsolenspiele](#)

[Bilderstrecke](#)

[Rollenspiele](#)

[Bilderstrecke](#)

[Adventures](#)

[Bilderstrecke](#)

[Shooter, Strategiespiele und Simulationen](#)

[Bilderstrecke](#)

[Turbulente Tage](#)

[Bilderstrecke](#)

[Bilderstrecke](#)

Fachbesucher



Fachbesuchern bietet die Messe nicht nur einen zusätzlichen Messtag, sondern zudem eigene Ausstellungs- und Besprechungsräume. [mehr...](#)

Messegelände



500 Aussteller zeigen ihre Exponate auf rund 115.000 Quadratmeter Ausstellungsfläche. Auch das Freigelände ist erneut belegt. [mehr...](#)

An- und Abreise



Zum Abschluss:

Die Roboter in Bewegung ...

**Ein großer Dank der IBM
und der Abteilung OSDD für die tolle Zeit!**

Danke auch für EURE Aufmerksamkeit!

Verwendete Software

- ▶ Debian GNU/Linux
- ▶ \LaTeX beamer, pdf \LaTeX & latexmk
- ▶ Vim und Mercurial

Die Folien sind unter <http://marmaro.de/docs> verfügbar.

2008-09-25